Le système étudié permet de verrouiller / déverrouiller une serrure de portière automobile Peugeot 306.

Dans les anciennes versions, le dispositif était purement mécanique : la rotation de la clé verrouillait ou déverrouillait la serrure.

Dans les versions actuelles, la solution mécanique est toujours disponible (au cas où) mais il est possible de manœuvrer le dispositif à distance ; la clé joue alors le rôle de télécommande : elle adresse une consigne à la voiture pour manœuvrer le dispositif. Dans ce cas, on se retrouve très classiquement avec une chaîne d'information et une **chaîne d'énergie** comprenant en particulier un **moteur à courant continu** et une **transmission mécanique**.

Le véhicule possède 4 portes et le coffre verrouillés électriquement. Il est équipé d'une batterie dont les caractéristiques sont les suivantes :

- tension $U_{bat} = 12V$
- capacité : $Q_{bat} = 45 A \cdot h$

Problématique

On souhaite déterminer trois choses :

- La vitesse de rotation du moteur permettant d'assurer une durée de manœuvre donnée.
- L'énergie électrique consommée par un verrouillage (ou un déverrouillage).
- Le nombre de cycles de verrouillage / déverrouillage possibles sans recharger la batterie de la voiture.

Données

- Le plan du mécanisme (DT 1/2).
- Le graphe des liaisons et les schémas cinématiques 2D et 3D du mécanisme (DT 2/2).
- Force de verrouillage / déverrouillage : $F = 6 N$ (cette force est dans l'axe du coulisseau).
- Rendement de la transmission par engrenage à roues cylindriques : $\eta_{1-2} = 0,95$.
- Rendement de la transmission par vis/écrou : $\eta_{3-4} = 0,85$.
- Rendement du moteur : $\eta_{moteur} = 0,62$.
- Durée de verrouillage / déverrouillage : $\Delta_t = 0,5 s$.

⇒ Nomenclature associée au plan d'ensemble du mécanisme (DT 1/2).

6	Corps supérieur	
5	Corps inférieur	
4	Coulisseau	Course = 80 mm
3	Vis de transmission	$D_3 = 6\text{mm} - p_3 = 0,8\text{mm} - Z_3 = 2 \text{ filets}$
2	Roue cylindrique	$Z_2 = 48 \text{ dents} - m = 2$
1	Pignon moteur	$Z_1 = 17 \text{ dents} - m = 2$
0	Moteur électrique à courant continu	$N_{10} = n \text{ Tr/min (inconnue)}$
Rep	Désignation	Caractéristiques

Travail demandé

L'étude se décompose en 3 parties :

Partie A : analyse structurelle du mécanisme pour comprendre comment il fonctionne.

Partie B : analyse cinématique de la chaîne de transmission pour déterminer la vitesse du moteur avec :

⇒ Une analyse détaillée de la transmission par engrenage de type « roues cylindriques »,

⇒ Une analyse détaillée de la transmission par système « Vis / écrou ».

Partie C : analyse énergétique de la chaîne de transmission pour trouver la quantité d'énergie consommée lors d'une manœuvre.

PARTIE A

Analyse structurelle

Q1 - Analyser le plan d'ensemble (DT1/2), la nomenclature, les schémas cinématiques et compléter les classes d'équivalence :

☞ Attention : on a des numéros cinématiques.

$\{C0\} = \{ 0 ; \underline{\hspace{2cm}} \}$

$\{C1\} = \{ 1 ; \underline{\hspace{2cm}} \}$

$\{C2\} = \{ 2 ; \underline{\hspace{2cm}} \}$

$\{C4\} = \{ 4 ; \underline{\hspace{2cm}} \}$

Q2 - Reporter le repère $R(\vec{x}, \vec{y}, \vec{z})$ sur la vue en perspective du plan d'ensemble.

Q3 - Définir les liaisons identifiées dans le graphe des liaisons et les schémas cinématiques.

☞ Pour chaque liaison, ne pas oublier de donner le centre de la liaison et son axe s'il existe.

☞ Pour les liaisons associées aux transmissions, donner simplement le nom du principe de transmission.

→ L_{10} = _____

→ L_{21} = _____

→ L_{20} = _____

→ L_{40} = _____

→ L_{42} = _____

Q4 - Caractériser les paramètres d'entrée et de sortie de la chaîne cinématique et les tracer sur les schémas cinématiques 2D et 3D.

	Type de mouvement	Nom judicieusement choisi
Paramètre d'entrée		
Paramètre de sortie		

PARTIE B

Analyse cinématique

Recherche de la vitesse de rotation du moteur

Q5 - Compléter le schéma-bloc ; y porter notamment les valeurs qui sont d'ors et déjà connues.

Q6 - Faire le nécessaire pour **calculer** en $tr \cdot min^{-1}$ la vitesse de rotation N_{moteur} du moteur.

☞ Être clair dans les calculs : formules littérales avant toute application numérique, etc. Travailler préalablement au brouillon.

Q13 - Déterminer le nombre N_{cycles} de cycles de verrouillage/déverrouillage possibles.

$N_{cycles} =$ _____

Q14 - Dire si la batterie est :

- Sous-dimensionnée pour l'utilisation des serrures
- parfaitement bien dimensionnée pour l'utilisation des serrures
- Sur-dimensionnée pour l'utilisation des serrures

Justification :

Q15 - Dire ce qui justifie, dans un véhicule automobile, une telle batterie :

Q16 - Question subsidiaire : Calculer la durée T en jours peut-on effectuer les cycles de verrouillage / déverrouillage.

$T =$ _____

DOSSIER TECHNIQUE 1/2

Plan d'ensemble du mécanisme

DOSSIER TECHNIQUE 2/2

Schémas cinématiques 2D et 3D du système

Schéma cinématique 2D

Graphe des liaisons

Schéma cinématique 3D